コンパイラせずに再構築をするなら rpi-updateコマンドを使う。 まず、再構築前のkernelのバージョンを確認する。

\$uname −a

```
pi@raspberrypi:~ $ uname -a
Linux raspberrypi 4.19.57-v7+ #1244 SMP
pi@raspberrypi:~ $
```

\$ sudo rpi-update (ただし、プロキシ環境ではフリーズする)

pi@raspberrypi:~ \$ sudo rpi-update

プロキシ環境では失敗するので ^C で中断。

また、rpi-updateによるkernelの再構築の場合、「linux」フォルダのダウンロード が不要なので「linux」フォルダは生成されない。

以下は rpi-update をプロキシ環境で使う場合なので対象の場合のみ参照。 ネット情報に従い、多少処理に手間がかかる。

/usr/bin/にrpi-updateが確認できるが、ユーザ「pi」には書き込み権限がない。

pi@raspberrypi:~\$ cd /usr/bin pi@raspberrypi:/usr/bin \$ Is -I rpi-update -rwxr-xr-x 1 root root 7037 7月 8 2014 rpi-update pi@raspberrypi:/usr/bin \$

オリジナルのrpi-updateには触れず、rpi-updateを「pi」ホームへコピーする。

```
pi@raspberrypi:/usr/bin $ pwd
/usr/bin
pi@raspberrypi:/usr/bin $ cd
pi@raspberrypi: $ pwd
/home/pi
pi@raspberrypi: $ cp /usr/bin/rpi-update ./
pi@raspberrypi: $ ls -l rpi-update
-rwxr-xr-x 1 pi pi 7037 8月 1 10:40 rpi-update
pi@raspberrypi: $
```

rpi-updateの内容を修正して、rpi-update-proxy とする。 ここでは、プロキシサーバIPを172.16.0.8、ポートを8080とする。 sedコマンドを使って rpi-updateファイル内の文字列を以下のように置き換え、 ファイル名をrpi-update-proxyにする。

\$sed -e "s/curl/curl -x 172.16.0.8:8080/" rpi-update > rpi-update-proxy

pi@raspberrypi:~ \$ sed -e ~s/curl/curl -x 172.16.0.8:8080/~ rpi-update > rpi-update-proxy

作成後のrpi-update-proxyのパーミションには実行権限がない。

<mark>pi@raspberrypi</mark>:~\$ ls -l rpi-update-proxy -rw-r--r--1 pi pi 7113 8月 1 10:45 rpi-update-proxy pi@raspberrypi:~\$

実行権限を付加する。

pi@raspberrypi:~\$ chmod a+x rpi-update-proxy pi@raspberrypi:~\$ ls -l rpi-update-proxy -rwxr-xr-x 1 pi pi 7113 8月 1 10:45 rpi-update-proxy pi@raspberrypi:~\$

再構築時、rpi-update自身が最新版に置き換えさせないようにするには、 「UPDATE_SELF=0」のオプションを付けて実行する

pi@raspberrypi:~ \$ sudo UPDATE_SELF=0 ./rpi-update-proxy
*** Raspberry Pi firmware updater by Hexxeh, enhanced by A
*** We're running for the first time
*** Backing up files (this will take a few minutes)
*** Backing up firmware
*** Backing up modules 4 19 57-v7+

再起動後、バージョンを確認する。

pi@raspberrypi:~ \$ uname -a
Linux raspberrypi 4.19.60-v7+ #1247 SMP
pi@raspberrypi:~ \$

次にmoduleを使ってセルフコンパイラでのkernelの再構築を紹介する。モジュールまたはカーネルヘッダはドライバの作成には必要になる。

まずターミナルを起動し、gitにて「linux」をダウンロードする。(環境が代わって以降、 gitは使えなくなった)

CUI環境のプロキシ越え処理を施し(②で処理済)

\$ git clone -depth=1 <u>https://github.com/raspberrypi/linux</u>

pi@raspberrypi:~ \$ git clone --depth=1 <u>https://github.com/raspberrypi/linux</u> Cloning into 'linux'... remote: Enumerating objects: 65788, done. remote: Counting objects: 100% (65788/65788), done. remote: Compressing objects: 100% (60315/60315), done. Receiving objects: 78% (51699/65788), 140.19 MiB | 484.00 KiB/s

pi@raspberrypi	:~ \$ ls ./lin	ux/					
COPYING	Kconfig	arch	drivers	init	mm	security	virt
CREDITS	MAINTAINERS	block	firmware	ipc	net	sound	
Documentation	Makefile	certs	fs	kernel	samples	tools	
Kbuild	README	crypto	include	lib	scripts	usr	
pi@raspberrypi	:~ \$						

もしくはwebブラウザを使ってダウンロードする。

https://github.com/raspberrypi/linux

() w	hy GitHub? ∽ E	Enterprise Explore	∕ Marketplace Pric	cing \vee Se		7 S	ign in Sign up
📮 raspbe	rrypi / linux				• Watch 718	★ Star 5,859	§ Fork 2,921
<> Code	() Issues 215	1 Pull requests 23	Projects 0	Wiki 🕕 Securit	y III Insights		
Join GitHub today							Dismiss
GitHub is home to over 36 million developers working together to host							
		and rev	Sig	n up	are logenier.		

Kernel source tree for Raspberry Pi Foundation-provided kernel builds. Issues unrelated to the linux kernel should be posted on the community forum at https://www.raspberrypi.org/forum

790,899 commits	🖗 60 branches	♥ 42 releases	🚨 ∞ contributors	a∯ View license
Branch: rpi-4.19.y - New pull re	quest		Fin	d File Clone or download -
pelwell overlays: Update the up	stream overlay		Latest	commit 3560542 10 hours ago
A Failed to load latest comm	it information.			
.github/ISSUE_TEMPLATE				

ダウンロードしたZIPファイルを展開したフォルダを"linux"として適当な場所に保存する。

ここでは ~/linux フォルダとして使用する。

pi@raspberrypi:~ \$ mv ./ダウンロード/linux-rpi-4.19.y.zip ./ pi@raspberrypi:~ \$ unzip linux-rpi-4.19.y.zip

解凍(15分ほど)したフォルダ名はlinux-rpi-4.14.y でこの名前を変更する。 \$ mv linux-rpi-4.14.y linux

pi@raspberrypi:~ linux-rpi-4.19.y.	\$ Is linux* Zip	\$					
linux-rpi-4.19.y COPYING K CREDITS L Documentation M Kbuild M piQraspberrypi:~	: config ICENSES AINTAINERS akefile \$ mv linux-	README arch block certs rpi-4.19	crypto drivers firmware fs .y linux	include init ipc kernel	lib mm net samples	scripts security sound tools	usr virt

bc, libncurses5-dev,をインストールする。linux14.19頃からはbison, flex, libssldev を追加インストールする。

\$ sudo apt-get install -y bc libncurses5-dev bison flex libssl-dev

pi@raspberrypi:~ \$ sudo apt-get install -y bc libncurses5-dev
bison flex libssl-dev

ダウンロードしたlinuxフォルダに移動する。 KERNELはRaspi2または3は"kernel7"であり、"bcm2709_defconfig"を指定する。 bcm2835_defconfig, bcmrpi_defconfig はそのままでは適用できない。 \$ make bcm2709_defconfig を実行して.config を生成する。

```
pi@raspberrypi:~ $ cd linux
pi@raspberrypi:~/linux $ KERNEL=kernel7
pi@raspberrypi:~/linux $ make bcm2709_defconfig
 HOSTCC scripts/basic/fixdep
 HOSTCC scripts/kconfig/conf.o
 YACC scripts/kconfig/zconf.tab.c
  LEX scripts/kconfig/zconf.lex.c
 HOSTCC scripts/kconfig/zconf.tab.o
 HOSTLD scripts/kconfig/conf
 configuration written to .config
pi@raspberrypi:~/linux $
```

menuconfigで確認する。

pi@raspberrypi:~/linux \$ make menuconfig

.config - Linux/arm 4.19.63 Kernel Configuration

```
Linux/arm 4.19.63 Kernel Configuration
```

Arrow keys navigate the menu. <Enter> selects submenus ---> (or empty submenus ----). Highlighted letters are hotkeys. Pressing <Y> includes, <N> excludes, <M> modularizes features. Press <Esc><Esc> to exit, <?> for Help, </> for Search. Legend: [*] built-in [] excluded <M> module

```
*** Compiler: gcc (Raspbian 6.3.0-18+rpi1+deb9u1) 6.3.0 20170516
General setup --->
-*- Patch physical to virtual translations at runtime
System Type --->
Bus support --->
Kernel Features --->
Boot options --->
CPU Power Management --->
Floating point emulation --->
Power management options --->
Firmware Drivers --->
[*] ARM Accelerated Cryptographic Algorithms --->
[] Virtualization ----
(+)
```

以降のbuildとinstallには相当な時間を要する。(makeに5~6時間要する) -j4 オプションが使えれば Model2---およそ3時間で終了 Model3---およそ2時間で終了

\$ make (-j4) zImage modules dtbs

pi@raspberrypi:~/linux \$ make -j4 zImage modules dtbs

セルフコンパイルでも最も時間がかかると思われるコンパイル量でも2時間程度で終了できるようになった。 クロスコンパイラはほぼ必要の無いレベルとも考えられる。 linuxフォルダ内には「vmlinux」が生成される。

LD [M] sound/usb/misc/snd-ua101.ko LD [M] sound/usb/snd-usb-audio.ko LD [M] sound/usb/snd-usbmidi-lib.ko								
pi@raspberrypi:~/linux \$ ls								
COPYING	Makefile	certs	ipc	samples	vmlinux			
CREDITS	Module.symvers	crypto	kernel	scripts	vmlinux.o			
Documentation	README	drivers	lib	security				
Kbuild	System.map	firmware	mm	sound				
Kconfig	arch	fs	<pre>modules.builtin</pre>	tools				
LICENSES	block	include	modules.order	usr				
MAINTAINERS	built-in.a	init	net	virt				
ni@nashbernyni:~/linux \$ ls_l								



/arch/arm/boot/フォルダ内には「dts」フォルダや「zImage」が生成されている。

<pre>pi@raspberrypi:~/linux \$ cd arch/arm/boot pi@raspberrypi:~/linux/arch/arm/boot \$ ls</pre>						
Image	bootp	<pre>deflate_xip_data.sh</pre>	install.sh			
Makefile	compressed	dts	zImage			
<pre>pi@raspberrypi:~/linux/arch/arm/boot \$</pre>						



インストール前のkernelのバージョンアップをunameで確認する。

\$ uname -a



```
ここでは、4.19.57-v7+となっている。
念のため KERNEL登録を確認する
$ KERNEL=kernel7
```

pi@raspberrypi:~ \$ KERNEL=kernel7

モジュールをインストールする。

\$ sudo make modules_install

pi@raspberrypi:~ \$ cd linux/
pi@raspberrypi:~/linux \$ sudo make modules_install

INSTALL sound/usb/caiaq/snd-usb-caiaq.ko
INSTALL sound/usb/hiface/snd-usb-hiface.ko
INSTALL sound/usb/misc/snd-ua101.ko
INSTALL sound/usb/snd-usb-audio.ko
INSTALL sound/usb/snd-usbmidi-lib.ko
DEPMOD 4.19.63-v7
pi@raspberrypi:~/linux \$

生成されたファイル類をコピーする。

\$ sudo cp arch/arm/boot/dts/*.dtb /boot/

\$ sudo cp arch/arm/boot/dts/overlays/*.dtb* /boot/overlays/

\$ sudo cp arch/arm/boot/dts/overlays/README /boot/overlays/

pi@raspberrypi:~/linux \$ sudo cp arch/arm/boot/dts/*.dtb /boot pi@raspberrypi:~/linux \$ sudo cp arch/arm/boot/dts/overlays/*.dtb* /boot/overlays/ pi@raspberrypi:~/linux \$ sudo cp arch/arm/boot/dts/overlays/README /boot/overlays/ pi@raspberrypi:~/linux \$

現行のイメージファイルのバックアップが必要な場合は、保存しておく。 ここでは、\$KERNELは"kernel7"の名前の置き換えなので kernel7-backup.imgファイル名で保存する。

pi@raspberrypi:~/linux \$ sudo cp /boot/\$KERNEL.img /boot/\$KERNEL-backup.img
pi@raspberrypi:~/linux \$

mkknlimgスクリプトコマンドで生成されたイメージファイルと入替える。

\$ sudo scripts/mkknlimg arch/arm/boot/zImage /boot/\$KERNEL.img

pi@raspberrypi:~/linux \$ sudo scripts/mkknlimg arch/arm/boot/zImage /boot/\$KERNEL.img Version: Linux version 4.19.63-v7 (pi@raspberrypi) (gcc version 6.3.0 20170516 (Raspbian 6.3.0-18+rpi1+deb9u1)) #1 SMP Thu Aug 1 16:44:18 JST 2019 DT: y DDT: y 270x: y 283x: y pi@raspberrypi:~/linux \$

Raspiを再起動する。 カーネルのバージョンを確認する。

pi@raspberrypi:~ \$ uname -a
Linux raspberrypi 4.19.63-v7 #1 SMP
pi@raspberrypi:~ \$

バージョンが 4.19.63-v7 になる。

別の方法としてubuntuPCのクロスコンパイル環境でカーネルのインストールをする。

安全を見てNFSで処理せず、RaspberryPiターゲットからSDカードを抜いて処理 する。SDカードリーダライタでPC側のLinuxOSのubuntuに認識させる。ここでは /media/user01にSDカードがマウントされることになる。

まず、ここでの現状のバージョンはRaspberryPiターゲットにて

\$uname −a

pi@raspberrypi:~ \$ uname -a
Linux raspberrypi 4.19.57-v7+ #1244 SMP
pi@raspberrypi:~ \$

開発支援PCでは /media/user01にSDカードがマウントされることになる。 まずは /media/user01 フォルダに 「SETTING」と「boot」と「root」の各フォルダ が確認できる。

user01@ubuntu:~\$ cd /media/user01/ user01@ubuntu:/media/user01\$ ls SETTINGS boot root user01@ubuntu:/media/user01\$

続けて df -Tコマンドでも確認すると。 \$ df -T

user01@ubuntu:/media/user01\$ df -T

以下からわかるように/bootフォルダは/dev/sdd6パーティションがマウントされており、ファイルシステムは「vfat」すなわち「fat32」、/SETTINGSフォルダは/dev/sdd5パーティションがマウントされており、同、「ext4」タイプで、/rootフォルダは/dev/sdd7パーティションがマウントされており、同、「ext4」タイプである。

user01@ubuntu:/media/user01\$ df -T							
Filesystem	Туре	1K-blocks	Used	Available	Use%	Mounted on	
udev	devtmpfs	979260	O	979260	0%	/dev	
tmpfs	tmpfs	201736	1776	199960	1%	/run	
/dev/sda1	ext4	51341792	29204144	19499928	60%	/	
tmpfs	tmpfs	1008664	Θ	1008664	0%	/dev/shm	
tmpfs	tmpfs	5120	4	5116	1%	/run/lock	
tmpfs	tmpfs	1008664	Θ	1008664	0%	/sys/fs/cgroup	
tmpfs	tmpfs	201732	16	201716	1%	/run/user/120	
tmpfs	tmpfs	201732	28	201704	1%	/run/user/1000	
/dev/sdd5	ext4	30701	398	28010	2%	/media/user01/SETTINGS	
/dev/sdd6	vfat	69553	22192	47362	32%	/media/user01/boot	
/dev/sdd7	ext4	13032168	4415944	7931168	36%	/media/user01/root	
/dev/loop0	squashfs	88704	88704	O	100%	/snap/core/4486	
user01@ubuntu:/media/user01\$							

クロス環境で本文にあったkernellコンパイルを済ませたlinuxフォルダに移動する。(ここでは本文処理済の ~/raspi/linux)

念のため KERNEL=kernel7(Model2またはModell3の場合)を再度設定し、

user01@ubuntu:~/raspi/linux\$ KERNEL=kernel7

makeコマンドにてモジュールをext4(ここではrootフォルダに相当)にインストー ルする。また、make時、CROSS_COMPILE=...はフルパスにする必要がある。 (ここではクロス環境の/toolsがルートにあるとしている。)

user01@ubuntu:~/raspi/linux\$ sudo make ARCH=arm CROSS_COMPILE=/tools/ arm-bcm2708/gcc-linaro-arm-linux-gnueabihf-raspbian-x64/bin/arm-linux -gnueabihf- INSTALL_MOD_PATH=/media/user01/root modules_install

ここでは 4.19.60-v7 がインストールされた。

INSTALL Sound/usb/ntrace/snd-usb-ntr INSTALL sound/usb/misc/snd-ua101.ko INSTALL sound/usb/snd-usb-audio.ko INSTALL sound/usb/snd-usbmidi-lib.ko DEPMOD 4.19.60-v7 user01@ubuntu:~/raspi/linux\$

現行のカーネルイメージを保存・バックアップしたい場合、別名でコピーする。 ここではkernel7-backup.imgとしてコピーする。

user01@ubuntu:~/raspi/linux\$ sudo cp /media/user01/boot/\$KERNEL.img
/media/user01/boot/\$KERNEL-backup.img

必要なデータをmkknlimg コマンドや cp コマンドでコピーする。

```
user01@ubuntu:~/raspi/linux$ sudo scripts/mkknlimg arch/arm/boot/zImage
 /media/user01/boot/$KERNEL.img
Version: Linux version 4.19.60-v7 (user01@ubuntu) (gcc version 4.8.3 201
40303 (prerelease) (crosstool-NG linaro-1.13.1+bzr2650 - Linaro GCC 2014
.03)) #1 SMP Thu Aug 1 10:10:52 JST 2019
DT: v
DDT: v
270x: v
283x: v
user01@ubuntu:~/raspi/linux$ sudo cp arch/arm/boot/dts/*dtb
 /media/user01/boot/
user01@ubuntu:~/raspi/linux$ sudo cp arch/arm/boot/dts/overlays/*.dtb*
 /media/user01/boot/overlays/
user01@ubuntu:~/raspi/linux$ sudo cp arch/arm/boot/dts/overlays/README
 /media/user01/boot/overlays/
user01@ubuntu:~/raspi/linux$
```

SDカードをRaspberryPiターゲットにとりつける。 \$ uname -a にてバージョンが確認できる。

pi@raspberrypi:~ \$ uname -a
Linux raspberrypi 4.19.60-v7 #1 SMP
pi@raspberrypi:~ \$

ここでは 4.19.60-v7になっていることが確認できる。

セルフだと2時間かかるコンパイルをクロスコンパイルで試す。

必要なインストールデータをPC側にダウンロードする。 必要なデータは「ffmpeg」と「x264」、「alsa-lib」でダウンロードする。 まず、PC側の公開フォルダである /publicフォルダに/workffmpegフォルダを作 りその配下に必要データをダウンロードする。

user01@ubuntu:~\$ cd /public user01@ubuntu:/public\$ mkdir workffmpeg user01@ubuntu:/public\$ cd workffmpeg user01@ubuntu:/public/workffmpeg\$

新しいプロキシ環境ではgitが使えないので③を参照して「ffmpeg」、「x264」、 「alsa-lib」を入手する。

user01@ubuntu:~/ダウンロード\$ ls FFmpeg-master.zip tools-master.zip linux-rpi-4.19.y.zip x264-master.zip user01@ubuntu:~/ダウンロード\$

セルフだと2時間かかるコンパイルをクロスコンパイルで試す。

それぞれを解凍して所定のフォルダに所定の名前で移動させる。 FFmpegについて

user01@ubuntu:~/ダウンロード\$ unzip FFmpeg-master.zip

user01@ubuntu:~/ダウンロード\$ mv FFmpeg-master /public/workffmpeg/ffmpeg

X264について

user01@ubuntu:~/ダウンロード\$ unzip x264-master.zip

user01@ubuntu:~/ダウンロード\$ mv x264-master /public/workffmpeg/x264

続いて、サウンド機能の alsa-libはwgetにてダウンロードし、解凍する

user01@ubuntu:/public/workffmpeg\$ wget
ftp://ftp.alsa-project.org/pub/lib/alsa-lib-1.1.9.tar.bz2

user01@ubuntu:/public/workffmpeg\$ ls
alsa-lib-1.1.9.tar.bz2 ffmpeg x264
user01@ubuntu:/public/workffmpeg\$

user01@ubuntu:/public/workffmpeg\$ tar xvjf alsa-lib-1.1.9.tar.bz2

```
フォルダ内には3つの関連フォルダ
atsa-ttb-1.1.9/ttmatn.sn
alsa-lib-1.1.9/aclocal.m4
alsa-lib-1.1.9/configure.ac
alsa-lib-1.1.9/NOTES
user01@ubuntu:/public/workffmpeg$ ls
alsa-lib-1.1.9 alsa-lib-1.1.9.tar.bz2 ffmpeg x264
user01@ubuntu:/public/workffmpeg$
```

ubuntuPCからのインストール先は NFSを通したターゲット。つまりRaspiの /usr/local/ である。

したがってRaspi側の公開フォルダは/usr/local として以下のように追加する。

rootインストールできるように no_root_squash を入れる。クライアント指定行では、「スペース」は併記とみなされるので「スペース」を入れない。

pi@raspberrypi:~ \$ sudo nano /etc/exports

/Srv/HIS4/Homes gss/krbSi(rw,Sync,Ho_Subtree_check)

/srv/nfs 192.168.137.0/24(rw,sync,no_subtree_check) /usr/local 192.168.137.0/24(rw,sync,no_subtree_check,no_root_squash)

内容を反映させ、Raspiのサーバを起動する。サービスの再起動は

\$ sudo systemctl restart nfs-kernel-server(.service)

pi@raspberrypi:~ \$ sudo exportfs -a
pi@raspberrypi:~ \$ sudo systemctl restart nfs-kernel-server.service

PCにてRaspi(ここでは192.168.137.55)の公開フォルダを確認する。

user01@ubuntu:~\$ showmount -e 192.168.137.55
Export list for 192.168.137.55:
/usr/local 192.168.137.0/24
/srv/nfs 192.168.137.0/24
user01@ubuntu:~\$

PCの/mntフォルダに/usr/localをマウントする。

user01@ubuntu:~\$ sudo mount 192.168.137.55:/usr/local /mnt

これにより一連のインストール先を /mnt とする。

user01@ubuntu:~\$ ls /mnt bin etc games include lib man sbin share src user01@ubuntu:~\$

まず、x264をインストールする。

インストール先は /mnt とする。

x264フォルダに移動し configure設定する。またffmpegはこのsharedライブラリを使用するので --enable-shared を加える。

user01@ubuntu:/public/workffmpeg\$ cd x264 user01@ubuntu:/public/workffmpeg/x264\$./configure --host=arm-linux-gnue --enable-static --enable-shared --cross-prefix=/tools/arm-bcm2708/gcc-linaro-arm-linux-gnu eabihf-raspbian-x64/bin/arm-linux-gnueabihf---prefix=/mnt

make とインストールをする

user01@ubuntu:/public/workffmpeg/x264\$ make

user01@ubuntu:/public/workffmpeg/x264\$ sudo make install

次にalsa-libをインストールする。インストール先はターゲットつまりRaspiの /usr/localとする。(nfs接続でマウントされている /mnt) /alsa-libフォルダに移動し、configure 設定する。

user01@ubuntu:/public/workffmpeg\$ cd alsa-lib-1.1.9/ user01@ubuntu:/public/workffmpeg/alsa-lib-1.1.9\$./configure --host=arm-linux-gnueabihf --prefix=/mnt

make とインストールをする。

user01@ubuntu:/public/workffmpeg/alsa-lib-1.1.9\$ make

user01@ubuntu:/public/workffmpeg/alsa-lib-1.1.9\$ sudo make install

/mnt には一連のファイルが仕上がる。

```
user01@ubuntu:/mnt$ ls
bin etc games include lib man sbin share src
user01@ubuntu:/mnt$ ls bin
aserver x264
user01@ubuntu:/mnt$ ls lib
libasound.la libasound.so.2.0.0 libx264.so.147 python2.7
libasound.so libx264.a pkgconfig python3.5
libasound.so.2 libx264.so pypy2.7
user01@ubuntu:/mnt$
```

./configure --helpでオプションが確認できる。

user01@ubuntu:/public/workffmpeg/ffmpeg\$./configure --help

セルフコンパイラでは設定できた以下の

--enable-omx-rpi --enable-omx はコンフィグできないため ffmpeg起動で h264_omxは使用できない。(mjpegは可能) またffplayは生成されない。

/public/workffmpeg/ffmpeg フォルダに移動して ./configure -- helpでオプションが確認できる。

セルフコンパイラでは設定できた以下の --enable-omx-rpi --enable-omx はコンフィグできないため ffmpeg起動で h264_omxは使用できない。(mjpegは可能) またffplayは生成されない。

user01@ubuntu:/public/workffmpeg/ffmpeg\$./configure --help

/public/workffmpeg/ffmpegに移動して configure設定する。

```
user01@ubuntu:/public/workffmpeg/ffmpeg$ ./configure --prefix=/mnt
   --cross-prefix=/tools/arm-bcm2708/gcc-linaro-arm-linux-gnueabihf-r
   aspbian-x64/bin/arm-linux-gnueabihf- --enable-cross-compile
   --arch=armel --target-os=linux --enable-gpl --enable-libx264
   --enable-nonfree --extra-cflags="-I/mnt/include"
   --extra-ldflags="-L/mnt/lib" --extra-libs=-ldl
```

makeする。

License: nonfree and unredistributable Creating configuration files ...

WARNING: using libx264 without pkg-config user01@ubuntu:/public/workffmpeg/ffmpeg\$ make

PCの性能にもよるが、約10分でコンパイルが終了する。

インストールする。

user01@ubuntu:/public/workffmpeg/ffmpeg\$ sudo make install

Raspiの/usr/localのインストール状況を確認する。

piQraspberrypi:~\$ piQraspberrypi:/us bin etc games i piQraspberrypi:/us	cd /usr/local/ r/local \$ ls nclude lib mai r/local \$ ls -a	n sbin I./bin	share	src
合計 32540 drwxr-xr-x 2 root drwxrwsr-x 10 root -rwxr-xr-x 1 root -rwxr-xr-x 1 root -rwxr-xr-x 1 root -rwxr-xr-x 1 root pi@raspberrypi:/us	staff 4096 staff 4096 root 85309 root 16114656 root 16027712 root 1074317 r/local \$	8月 2 4月 8 8月 2 8月 2 8月 2 8月 2	15:58 18:37 14:56 15:58 15:58 14:47	aserver ffmpeg ffprobe x264

Raspiの/usr/localのインストール状況を確認する。(つづき)

niQrasnberry	ni:/us	r/loca	s Is -al	. /li	ib
合計 156228		/		.,	
drwxr-xr-x	6 root	staff	4096	8月	2 16:00 .
drwxrwsr-x 1	0 root	staff	4096	4月	8 18:37
-rwxr-xr-x	l root	root	937	8月	2 14:56 libasound.la
Irwxrwxrwx	l root	root	18	8月	2 14:56 libasound.so -> libasound.so.2.0.0
Irwxrwxrwx	l root	root	18	8月	2 14:56 libasound. so. 2 -> libasound. so. 2. 0.
-rwxr-xr-x	l root	root	3701551	8月	2 14:56 libasound. so. 2. 0. 0
-rw-rr	l root	root	90948676	8月	2 15:59 libavçodec.a
-rw-rr	l root	root	1197288	8月	2 15:58 libavdevice. a
-rw-rr	root	root	19163226	8月	2 15:58 libavfilter.a
-rw-rr	root	root	37175964	8月	2 15:59 libavformat.a
-rw-rr	root	root	2287500	8月	2 16:00 libavutil.a
-rw-rr	root	root	1/0368	以上	2 15:59 libpostproc.a
-rw-rr	root	root	390428	以上	2 15:59 libswresample.a
-rw-rr	root	root	2836384	8月	2 16:00 libswscale.a
-rw-rr	root	root	10/53/6	以上	2 14:48 11bx264. a
Irwxrwxrwx	root	root	14	以上	2 14:48 110x264. so -> 110x264. so. 14/
-rwxr-xr-x	l root	root	978425	8月	2 14:48 11bx264. so. 147
drwxr-xr-x	2 root	root	4096	8月	2 16:00 pkgconfig
drwxrwsr-x	3 root	staff	4096	4月	8 19:11 pypy2. /
drwxrwsr-x	4 root	staff	4096	4月	8 18:56 python2. /
drwxrwsr-x	3 root	staff	4096	4月	8 18:50 python3.5
IniOrasnherry	1 : / II S	r/loca	5		

試しにffmpeg でwebカメラ映像、音声を記録する。 webカメラを確認する。

pi@raspberrypi:~ \$ ls /dev/video0
/dev/video0

音声入力デバイスの確認

\$ arecord -I



音声のデバイス:カード番号 1、 デバイス番号 0 設定名は hw:1,0 となる。

映像入力デバイスの確認

\$ v4l2-ctl --list-device

UVC Camera (046d:08ca) (usb-3f980000.usb-1.3): /dev/video0 /dev/video1

映像デバイスは /dev/video0

out.mkv のファイル名で録画する。

\$ ffmpeg -f v4l2 -i /dev/video0 -f alsa -ac 1 -i hw:1,0 -c:v mjpeg -c:a
aac -f matroska out.mkv

pi@raspberrypi:~ \$ ffmpeg -f v4l2 -i /dev/video0 -f alsa -ac 1
 -i hw:1,0 -c:v mjpeg -c:a aac -f matroska out.mkv

以下のエラーが出る場合は libx264.so.147を認識させる。

ffmpeg: error while loading shared libraries: libx264.so.147: ca
nnot open shared object file: No such file or directory
pi@raspberrypi:~ \$

libx264.so.152 は/usr/local/lib にあり、この記述はlibc.confにある。

pi@raspberrypi:~ \$ ls /usr/local/lib								
libasound.la	libavcodec.a	libavutil.a	libx264.a	pypy2.7				
libasound.so	libavdevice.a	libpostproc.a	libx264.so	python2.7				
libasound.so.2	libavfilter.a	libswresample.a	libx264.so.147	python3.5				
libasound.so.2.0.0	libavformat.a	libswscale.a	pkgconfig					
pi@raspberrypi:~ \$								

/etc/ld.so.conf.d/libc.confを編集する。

```
pi@raspberrypi:~ $ cd /etc/ld.so.conf.d
pi@raspberrypi:/etc/ld.so.conf.d $ ls
00-vmcs.conf fakeroot-arm-linux-gnueabihf.conf
arm-linux-gnueabihf.conf libc.conf
pi@raspberrypi:/etc/ld.so.conf.d $ nano libc.conf
```

libc default configuration
/usr/local/lib

\$ sudo ldconfig を実行する。

pi@raspberrypi:~ \$ sudo ldconfig

再度実行

built with gcc 4.8.3 (crosstool-NG linaro-1.13.1+bzr2650 - Li

^Cにて終了させる。

I raille-	52 1ps-0.0 q-9.7 size-	IZSKD LIME-00.00.02.
frame=	39 fps= 39 q=8.1 size=	188kB time=00:00:07.
frame=	46 fps= 31 q=8.6 size=	216kB time=00:00:08.
frame=	54 fps= 27 q=9.3 size=	243kB time=00:00:08.
frame=	61 fps= 24 q=9.7 size=	262kB time=00:00:09.
frame=	69 fps= 23 q=10.2 size=	287kB time=00:00:09
frame=	76 fps= 22 q=10.7 size=	313kB time=00:00:10
frame=	84 fps= 21 q=11.3 size=	338kB time=00:00:10
fnamo-	92 fns- 20 a-11 7 size-	36268 time-00.00.11

記録したout.mkv はVLCなどで確認できる。 ただし、raspberryPiでは再生できない。(性能不足?) PCなどにコピーして確認可能。 音声をイヤホンジャックで出力する場合は http://www.yam-web.net/raspberry-pi/music.html を参考に

\$ amixer cset numid=3 1

pi@raspberrypi:~ \$ amixer cset numid=3 1